

*Durée de l'examen partiel : 2 heures. Tous les exercices sont indépendants. L'exercice 2 est probablement l'exercice exigeant le plus de calculs. L'exercice 4 a pour objectif de montrer que la convergence de la méthode de Newton, pour résoudre l'équation  $f(x) = 0$ , ne peut être que locale. C'est le seul exercice qui demande un peu d'analyse élémentaire. Jusqu'à l'item 3.b la preuve se fait en quelques lignes - voire en deux lignes. La clarté de la rédaction sera évidemment prise en compte. Les documents distribués sont autorisés.*

## Exercice 1

Soit la formule de Simpson

$$\int_a^b f(x)dx \approx \frac{b-a}{6} \left( f(a) + 4f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b) \right).$$

Montrer que cette formule d'intégration numérique est exacte pour tout polynôme de degré inférieur ou égal à trois.

## Exercice 2

Résoudre le système :

$$\dot{x} = \begin{pmatrix} -3 & 0 & 2 \\ 1 & -1 & 0 \\ -2 & -1 & 0 \end{pmatrix} x,$$

sous la condition initiale  $x = (1, 0, 0)^T$ .

## Exercice 3

Trouver, par la méthode de Gauss sans stratégie de pivot, l'inverse de la matrice symétrique

$$M = \begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix},$$

en supposant que  $M$  est inversible. On fait l'hypothèse que  $a \neq 0$ .

Vérifier que  $MM^{-1} = I$  et en déduire le déterminant de la matrice  $M^{-1}$ . Vérifier la valeur de ce déterminant en le calculant directement avec l'expression de  $M^{-1}$ .

**N.B. :** Soit une matrice  $A$ , il est faux d'écrire  $\det(\lambda A) = \lambda \det(A)$  où  $\lambda$  est un scalaire. Il est trivial de vérifier que  $\det(\lambda A) = \lambda^2 \det(A)$  si la matrice  $A$  est d'ordre 2. L'exposant de  $\lambda$  est celui de l'ordre de la matrice.

## Exercice 4

Soit  $f$  une fonction d'un intervalle  $I = [a, b]$  dans  $\mathbb{R}$  de classe  $\mathcal{C}^2$ . On suppose que  $f(a) < 0$ ,  $f(b) > 0$  et que  $f'(x) > 0$  pour tout  $x \in I$ . On veut trouver  $x \in I$  tel que  $f(x) = 0$  par la méthode de Newton.

- 1) a. Montrer que l'équation  $f(x) = 0$  a une unique solution  $\alpha$  dans  $I$ .  
 b. Soit  $x_0 \in I$ , déterminer l'abscisse du point d'intersection de l'axe des abscisses avec la tangente à  $f$  en  $x_0$ .
- 2) On définit la fonction  $g$  par :

$$g : x \in I \mapsto x - \frac{f(x)}{f'(x)} \in \mathbb{R} \quad (1)$$

- a. Montrer que  $g$  est de classe  $\mathcal{C}^1$ .  
 b. Calculer  $g(\alpha)$  et  $g'(\alpha)$ .
- 3) On suppose que  $f'$  est décroissante.
- a. Dessiner le graphe d'une fonction  $f$  vérifiant toutes les conditions de l'énoncé. On pourra penser à la fonction logarithme.
- b. Soit la suite  $(x_n)$  définie par  $x_0 = a$  et par  $x_{n+1} = g(x_n)$  pour tout  $n \in \mathbb{N}$ . Montrer que, pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ,
- ◇  $x_{n+1}$  est bien défini.
  - ◇  $x_{n+1} \geq x_n$ .
  - ◇  $\frac{f(x_{n+1}) - f(x_n)}{x_{n+1} - x_n} \leq f'(x_n)$ , puis que  $x_{n+1} \leq \alpha$ .
  - ◇  $x_{n+1} \leq \alpha$ .
- Indication :** On conseille d'utiliser le théorème des accroissements finis qui affirme que : si  $f$  est une fonction réelle continue de l'intervalle fermé  $[a, b]$  dans  $\mathbb{R}$ , dérivable sur l'intervalle ouvert  $]a, b[$ , il existe un réel  $c$  strictement compris entre  $a$  et  $b$  tel que  $f'(c) = (f(b) - f(a))/(b - a)$ . □
- c. Montrer que la suite  $(x_n)$  converge vers  $\alpha$ .

**N.B. :** La preuve précédente de la convergence de la méthode de Newton utilise, de façon essentielle, l'hypothèse que  $f'$  est décroissante. On part de  $x_0 = a$  et la méthode de Newton converge. Dans le cas général,  $f'$  n'est pas nécessairement décroissante et la démonstration précédente n'opère pas. Cependant, on prouve, par le théorème de point fixe vu dans le cours, qu'en partant d'un point  $x_0$  suffisamment proche de  $\alpha$ , la méthode de Newton converge. Comme  $g'(\alpha) = 0$ , l'idée est qu'il existe un intervalle  $J$  centré en  $\alpha$  tel que  $|g'(x)| < 1$  pour tout  $x \in J$  - ce qui exige de connaître la localisation de la solution  $\alpha$ . Dès lors on peut appliquer le théorème de point fixe à  $g$  définie dans  $J$ , en partant d'un point  $x_0 \in J$ .